

- ① 電壓保護：當電壓過低（2 秒檢測到電池電壓低於保護電壓）時，將進入低電壓保護狀態（停止輸出功率，直至電壓回升至設定值），且電路上的紅燈會持續閃爍。

XB-60 電壓保護參數表：

2S 鋰電	3S 鋰電	5-8S NiMH
電壓降至 6.5V，輸出功率減半 電壓降至 6.0V，關閉輸出，不再恢復	電壓降至 9.75V，輸出功率減半 電壓降至 9.0V，關閉輸出，不再恢復	電壓降至 4.5V，輸出功率減半 電壓降至 4.0V，關閉輸出，不再恢復

- ② 溫度保護：當電路內部溫度高於 100°C 時將會降低輸出功率直至觸發降溫（以防止突然切斷輸出而造成意外），停止後紅燈持續閃爍，待溫度低於 50°C 後則恢復正常輸出功率。

- ③ 油門斷路保護：當電路故障（如沒有檢測到油門脈衝或油門關閉輸出，脈衝恢復後立即恢復正常運行，檢測故障可防止故障擴大的安全保護功能，將遙控油門脈衝的脈計號設定「F/S」設置成模式輸出方式以保存產品及遙控器位置。

（注意：F/S 則用輸出方式指直接接收遙控接收機接收到的信號則不輸出信號到電路）

故障快速處理

故障現象	可能原因	解決方法
遙控器指示燈不亮，不自檢，無信號。	① 電池沒有得到工作電源。	① 檢查電池到電路的電源輸入線路是否有連接不良情況，並重新接好。
	② 電路大則損壞。	② 更換電路板。
遙控器紅色 LED 閃爍（溫度保護啟動）。	① 電路內部線路或板線道損壞。	① 將電路的油門脈衝線路正確地插入到接收板油門脈衝：Throttle，插緊靠 CH2。
	② 電路無異常故障，自動修復。	② 將遙控器的油門脈衝的中間值設為「TRM」設定 0 或對應到接收機的位置。
遙控器成功操作，車子不自檢。	① 遙控器油門脈衝方向設置錯誤或遙控器接收錯誤。	① 檢查油門的兩條線路。
		② 將遙控器油門脈衝方向，從原「NOR」設為「REV」或從原「REV」設為「NOR」。
車子無法停或全速，油門到最大，則全速。	① 遙控器設置錯誤。	① 將遙控器油門脈衝的「DIR」、「EPA」、「ATL」等參數調整到 100% 或相應接收機到最大位置，油門脈衝的中間值設為「TRM」設定 0 或對應到接收機的位置。
車子無法停車。	① 接收機油門脈衝位置錯誤。	① 將接收機油門脈衝輸入正確位置。
	② 油門比例錯誤。	② 將遙控器的油門脈衝的中間值設為「TRM」設定 0 或對應到接收機的位置。
車子可以加速全速，但不能停車行走。	① 遙控器油門脈衝方向設置錯誤。	① 將遙控器油門脈衝方向設，從原「NOR」設為「REV」或從原「REV」設為「NOR」。
放遠飛船遙控器，突然停飛。	① 接收機斷路。	① 檢查遙控器電池電壓是否過低。
	② 電路進入電壓低保護狀態或溫度保護狀態。	② 檢查遙控器是否電壓或溫度保護，請更換電池或降低電路溫度。
車子無法加速也無法停車，求不能飛高。	① 電路和遙控器之間的連接不良。	① 檢查其連接和電路之間的接頭，確保連接可靠。
	② 飛行高度。	② 更換新電池。
放遠飛船遙控器，飛遠後，自動停飛的現象。	① 電池放電能力不夠。	① 更換放電能力強的電池。
	② 飛行高度設置，飛出接收機接收範圍。	② 更換新電池，或縮短飛行高度。
	③ 車子飛行高度太高。	③ 檢查接收機飛行高度是否設置。